

Epreuve de synthèse

MODULE : ALGÈBRE 3. DURÉE 03H00

Exercice 1 (03 pts).

Soit f un endomorphisme défini sur un K -espace vectoriel E ayant une valeur propre nulle.

1. f est-il bijectif?
2. Donner le sous-espace propre de f associé à la valeur propre nulle.

Exercice 2 (05 pts).

Utiliser la réduction d'endomorphisme pour résoudre le système différentiel suivant :

$$\begin{cases} u' &= 5u - 3v + 6e^{3t} + 1 \\ v' &= 6u - 6v + 4e^{3t} + 3 \end{cases}, t \in \mathbb{R}.$$

Indication : Commencer par résoudre le système homogène.

Exercice 3 (04 pts).

Soit q une forme quadratique définie sur \mathbb{R}^3 par :

$$\forall (x, y, z) \in \mathbb{R}^3, q(x, y, z) = x^2 - y^2 + 2yz - 4xz.$$

Effectuer la réduction de q en carrés. Donner le rang et la signature de q .

Exercice 4 (04 pts).

Soient E un K -espace vectoriel et b une forme bilinéaire sur $E \times E$. Soient F_1 et F_2 deux sous-espaces vectoriels de E . Montrer que

$$(F_1 + F_2)^\perp = F_1^\perp \cap F_2^\perp.$$

Exercice 5 (04 pts).

Soient E, F deux K -espaces vectoriels de même dimension $n, n \in \mathbb{N}^*$. Soit b une forme bilinéaire non dégénérée sur $E \times F$. Montrer que, pour toute base $B = (e_1, e_2, \dots, e_n)$ de E , il existe une base $B' = (e'_1, e'_2, \dots, e'_n)$ de F telle que

$$\forall i, j \in \{1, \dots, n\}, b(e_i, e'_j) = \delta_j^i$$

où δ_j^i désigne le symbole de Kronecker.

Indication : Considérer l'application $I_b : E \rightarrow F^*$. ■

CORRECTION ÉPREUVE DE SYNTHÈSE ALGÈBRE

EX01 :

- 1) Etant donné que 0_E est valeur propre de f , il admet un vecteur propre $x \in E$, $x \neq 0_E$ tel que $f(x) = 0$ $x = 0_E$
donc $\text{Ker } f \neq \{0_E\}$, f n'est pas injectif.
- 2) $E(0) = \text{Ker } f$.

EX02 :

On pose $A = \begin{pmatrix} 5 & -3 \\ 6 & -6 \end{pmatrix}$. Alors $A = PDP^{-1}$ avec $D = \begin{pmatrix} -4 & 0 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 3 & 2 \end{pmatrix} \text{ et } P^{-1} = -\frac{1}{7} \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ -3 & 1 \end{pmatrix}$$

On note $U = \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix}$ et $w = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ On a donc le système homogène $U' = AU$ qui devient $W' = DW$ D'où la solution du système homogène est :

$$\begin{cases} u(t) = ce^{-4t} + 3de^{3t} & , t \in \mathbb{R}. \\ v(t) = 3ce^{-4t} + 2de^{3t} \end{cases}$$

On fait varier les constantes et on remplace dans notre système. On obtient la solution

$$\begin{cases} u(t) = \alpha e^{-4t} + 3\beta e^{3t} + 6te^{3t} + \frac{1}{4} & \alpha, \beta \in \mathbb{R} \\ v(t) = 3\alpha e^{-4t} + 2\beta e^{3t} + 4te^{3t} + \frac{3}{4} \end{cases}$$

EX03

$$q(x, y, z) = (x - 2z)^2 - (y - z)^2 - 3z^2 \text{ donc } \text{rang } q = 3$$

$$\text{sign } q = (1, 2)$$

EX 04 :

Soit $x \in (F_1 + F_2)^\perp$, alors $x \in F_1^\perp$ et $x \in F_2^\perp$ en particulier d'où $x \in F_1^\perp \cap F_2^\perp$.

Réciproquement, soit $x \in F_1^\perp \cap F_2^\perp$ Soit $y \in F_1 + F_2$

$$y = y_1 + y_2 \text{ avec } y_1 \in F_1 \text{ et } y_2 \in F_2 \text{ On a } b(x, y_1) = 0 \text{ et } b(x, y_2) = 0$$

Donc $b(x, y) = b(x, y_1) + b(x, y_2) = 0$, $x \in (F_1 + F_2)^\perp$.

EX 05 :

Comme b est non dégénérée alors I_b est injective et puisque $\dim E = \dim F$, On a I_b un isomorphisme.

Soit $\hat{B} = (\acute{e}_1, \dots, \acute{e}_n)$ une base de F . On a par définition

$$I_b(e_i)(\acute{e}_j) = b(e_i, \acute{e}_j), \forall i, j = 1, \dots, n$$

Pour que \hat{B} vérifie l'énoncé de l'exercice il faut et il suffit qu'elle vérifie :

$$I_b(e_i)(\acute{e}_j) = \delta_i^j, \forall i, j = 1, \dots, n$$

$(I_b(e_i))_{i=1, \dots, n}$ Est la base duale de \hat{B}

Donc \hat{B} existe et elle est unique.