

Ch.1 Rappels Mathématiques: Analyse dimensionnelle

CUAT-IST 18.10.2010 K.Demmouche

(cours 1 Phys1) suite 2

1 Introduction

La première étape pour étudier un phénomène physique est l'identification des variables importantes. La relation mathématique entre ces variables constitue une *loi de la physique*. Pour quelques phénomènes simples, ceci est possible. On peut construire une relation quantitative à partir du *premier principe* (une théorie).

Par contre pour des systèmes complexes ceci peut être difficile. Dans ce cas une méthode de modélisation telle que l'**analyse dimensionnelle** est indispensable.

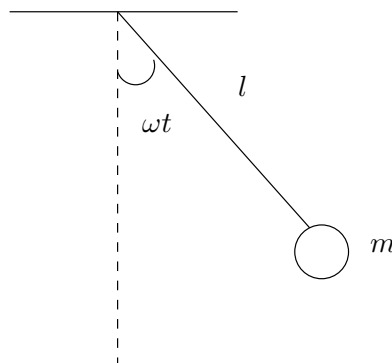
On a déjà familiarisé avec l'analyse dimensionnelle lorsque on veut vérifier les unités pour s'assurer que la partie gauche et droite d'une équation ont la même unité.

$$x = vt \iff \text{en unité (m)} = \left(\frac{m}{s}\right) \times s = m. \quad (1)$$

Ceci est l'exemple trivial de l'utilité de l'analyse dimensionnelle. On veut par contre l'utiliser ici pour résoudre des problèmes.

L'idée de base: Les lois de la physique ne dépendent pas de l'arbitraire dans le choix des unités de mesure de base.

Autrement dit: la loi de Newton $F = ma$ est vraie si on choisit "kg" pour m , "m/s²" pour a et "N" pour F , ou bien si on choisit pour m le "lingot" (*slug* chez les anglo-saxons), "pied/sec²" pour a et le "livre" pour F .



Considérons par exemple la pulsation ω de petites oscillations d'un pendule simple, de longueur l et de masse m . ω est une vitesse angulaire (angle parcouru pendant un temps t). Le premier principe donne

$$\omega = \sqrt{\frac{g}{l}}, \quad (2)$$

où g est l'accélération de la pesanteur (9.8 m/s^2).

Cette équation est obtenue en solvant une équation différentielle qui résulte de l'application de la 2ème loi de Newton pour le pendule.

Esssayons de déduire maintenant cette équation à partir d'une analyse dimensionnelle seulement. Dans ce système il est clair que les *variables importantes* sont

$$m, l, g \quad (3)$$

On attribue à chaque grandeur une *unité*, donc

$$m \rightarrow M \text{ masse} \quad (4)$$

$$l \rightarrow L \text{ longueur} \quad (5)$$

$$g \rightarrow LT^{-2} \quad (6)$$

$$\omega \rightarrow T^{-1}. \quad (7)$$

On remarque ici que le rapport

$$\frac{g}{l} \rightarrow T^{-2}, \quad (8)$$

et par conséquent

$$\sqrt{\frac{g}{l}} \rightarrow T^{-1}. \quad (9)$$

Ainsi le rapport

$$r = \frac{\omega}{\sqrt{g/l}} \quad (10)$$

est invariant (sans dimension !). Cela veut dire

$$\omega = \text{const} \sqrt{\frac{g}{l}}. \quad (11)$$

Remarques:

- 1- La pulsation ne dépend pas de la masse m .
- 2- La constante ne peut être déterminée par des considérations de l'analyse dimensionnelle. Ceci nécessite une *théorie*.
-

Conclusion:

L'analyse dimensionnelle permet de déduire les relations possibles entre les variables importantes d'un système physique en étudiant seulement les dimensions de ces variables.

2 L'unité (les unités de mesure)

Si on veut mesurer une longueur x d'une table par exemple, on fixe tout d'abord une longueur de référence (unité) u et on cherche combien de fois de u est la longueur de la table. Supposons que cette dernière fait trois fois notre référence, on écrit

$$x = 3 u. \quad (12)$$

Durant ce cours on va adopter le système international (SI) des unités. Dans ce système les unités de base sont:

m (mètre), kg (kilogramme), s (seconde), A (ampère) qui sont souvent utilisées. Le système SI est résumé dans le tableau (??). Toutes autres unités sont *dérivées* des système de base:

N (Newton), J (joule), Ω (Ohm), ...

Exemple: $J = \text{kgm}^2/\text{s}^2$.

La dimension de quelques quantités en physique sont résumées dans le tableau (??).

Unités secondaires: l (litre), J, cal, ...

On note la dimension d'une quantité φ par

$$[\varphi]. \quad (13)$$

Si $[\varphi] = 1$ la valeur numérique de φ est la même dans tout système d'unités.

Exemple:

$$[F] = [ma] = [m][a] = MLT^{-2}. \quad (14)$$

De cette manière on peut déduire les dimensions de toutes les quantités en physique (voir par exemple tableau (??)).

Quantité	nom dans SI	Symbole dans SI	Dimension
Longueur	mètre	m	L
Temps	seconde	s	T
Masse	kilogramme	kg	M
Température	Kelvin	K	θ
Courant	Ampère	A	I
Quantité de la matière	mole	mol	N
Intensité lumineuse	Candela	cd	J

Table 1: Les unités du système SI

Symbole	quantité	dimension
v	vitesse	LT^{-1}
a	accélération	LT^{-2}
F	force	MLT^{-2}
ρ	densité	ML^{-3}
p	préssion	$ML^{-1}T^{-2}$
α	angle	1
E	energie	ML^2T^{-2}
Q	charge électrique	IT

Table 2: Dimension de quelques quantités en physique.

On remarque que les dimensions dans le tableau (??) sont puissances monomiales de LMT ¹

$$[\varphi] = CM^\alpha L^\beta T^\gamma, \quad (15)$$

où C, α, β, γ sont des constantes. Cette équation est appelée **équations aux dimensions** (ou bien aussi “homogénéité dimensionnelle”).

Exemple: Peundule simple.

ω est une fonction des variables: g, l, m

$$\omega = f(g, l, m) = Cm^\alpha l^\beta g^\gamma. \quad (16)$$

On a

$$[g] = LT^{-2} \quad (17)$$

$$[l] = L \quad (18)$$

$$[m] = M \quad (19)$$

$$[\omega] = T^{-1}. \quad (20)$$

L'équation aux dimensions s'écrit

$$[\omega] = [m]^\alpha [l]^\beta [g]^\gamma. \quad (21)$$

On remplace

$$T^{-1} = M^\alpha L^\beta L^\gamma T^{-2\gamma} \quad (22)$$

$$T^{-1} = M^\alpha L^{\beta+\gamma} T^{-2\gamma}. \quad (23)$$

En identifiant les deux parts de l'équation on obtient

$$-1 = -2\gamma \quad (24)$$

$$0 = \alpha \quad (25)$$

$$0 = \beta + \gamma. \quad (26)$$

¹On se limite ici aux grandeurs de la classe MLT .

Le résultat final est

$$\alpha = 0 \quad (27)$$

$$\beta = -\frac{1}{2} \quad (28)$$

$$\gamma = \frac{1}{2}. \quad (29)$$

Enfin en remplaçant dans (??) la vitesse angulaire s'écrit

$$\omega = C \sqrt{\frac{g}{l}}. \quad (30)$$

Exemple 1: Oscillation d'une étoile

La pulsation d'oscillation est ω ($[\omega] = T^{-1}$). On commence par l'identification les variables importantes *indépendantes*. Les quantités qui peuvent intervenir dans ce système sont:

$$\rho : \text{densité}(ML^{-3}) \quad (31)$$

$$R : \text{rayon}(L) \quad (32)$$

$$G : \text{Constante de la gravitation}(M^{-1}L^3T^{-2}). \quad (33)$$

On peut ajouter la masse m , mais cette quantité est déjà prédéfinie dans la densité, et donc pas indépendante $m = \rho V = \rho(\frac{4}{3}\pi R^3)$.

La pulsation s'écrit

$$\omega = C \rho^\alpha R^\beta G^\gamma. \quad (34)$$

L'équation aux dimensions est

$$[\omega] = [\rho]^\alpha [R]^\beta [G]^\gamma. \quad (35)$$

On trouve

$$\alpha = \gamma = \frac{1}{2}, \quad (36)$$

$$\beta = 0. \quad (37)$$

On obtient enfin pour la pulsation

$$\omega = C\sqrt{G\rho}. \quad (38)$$

On remarque que la pulsation est indépendante du rayon de l'étoile R .

Exemple 2: Energie dans une explosion nucléaire

Le dégagement de l'énergie dans une région spatiale petite crée une onde de choc sphérique. La pression à l'intérieur est des milliers de fois plus grande que la pression atmosphérique. on veut chercher comment le rayon R de ce choc augmente en fonction du temps t .

Les variables importantes qui peuvent intervenir dans ce système sont

$$\text{Energie : } [E] = ML^2T^{-2} \quad (39)$$

$$\text{Temps : } [t] = T \quad (40)$$

$$\text{Densité initiale : } [\rho_0] = ML^{-3}, \quad (41)$$

et sachant que

$$[R] = L. \quad (42)$$

Donc le rayon s'écrit

$$R = CE^\alpha \rho_0^\beta t^\gamma. \quad (43)$$

On trouve

$$R = CE^{1/5} \rho_0^{-1/5} t^{2/5}. \quad (44)$$