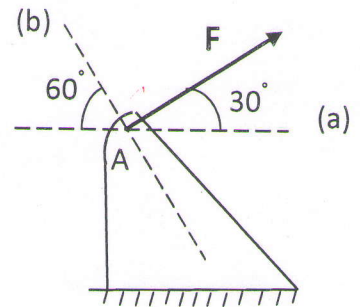


Examen Final de Physique 4

Exercice N°1: (04pts)

La force F de 600N est appliquée sur un support au point A comme indiquée sur la figure ci-contre. On veut remplacer la force F par ses deux composantes selon les deux axes (a) et (b).

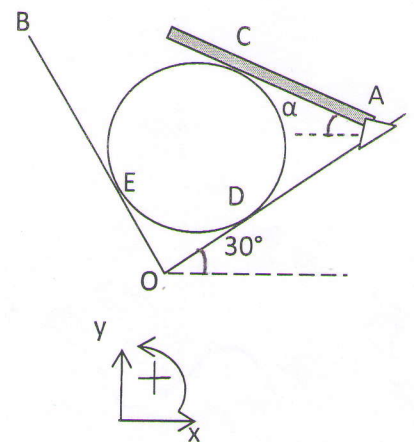
- 1) Représenter les deux composantes F_a et F_b . Déduire leurs valeurs F_a et F_b .
- 2) Déterminer la valeur de la projection de F selon l'axe (a) et selon l'axe (b).



Exercice N°2: (07pts)

Une barre de poids P et de longueur L , articulée à son extrémité A, repose sur une boule de poids négligeable et de rayon $a=0.5$ m. La boule est maintenue en équilibre entre deux plans perpendiculaires OA et OB. La barre en équilibre fait un angle α avec l'horizontale. Le plan OA est incliné de 30° par rapport à l'horizontale. On donne : $L=4a$, $AC=3a$, $P=866$ N, $\alpha=30^\circ$.

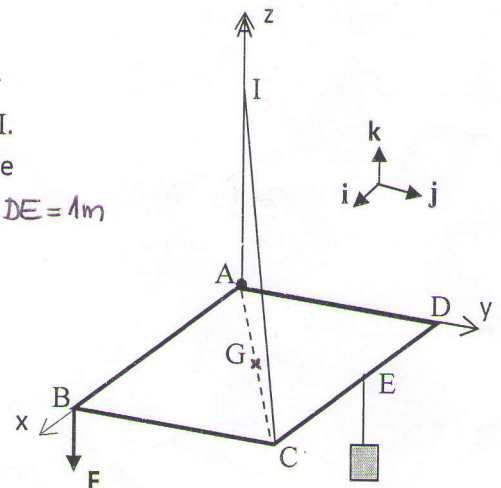
- 1) Isoler et représenter les forces extérieures qui agissent sur le système composé (boule + barre) en équilibre.
- 2) En isolant la barre seule :
 - a) Représenter les forces extérieures.
 - b) Déterminer la réaction de l'articulation R_A . Déduire l'angle θ que fait R_A avec la barre.
- 3) Afin de déterminer les réactions des deux plans OA et OB sur la boule :
 - a) Représenter les forces extérieures sur la boule seule.
 - b) Ecrire les équations d'équilibre et calculer les deux réactions R_D et R_E .



Exercice N°3 (06pts)

Une plaque plane rectangulaire homogène de poids $P=400$ N est fixée à un mur par une rotule sphérique au point A et maintenue horizontale par une corde CI. Au point E est suspendue une charge $Q=50$ N et au point B une force F verticale est appliquée (voir figure ci-contre). On donne : $AB=2$ m, $AD=1.5$ m, $AI=1.3$ m, $DE=1$ m

- 1) Isoler la plaque et représenter les forces qui s'exercent.
- 2) Exprimer les forces en fonction de i, j, k .
- 3) Etablir les équations d'équilibre sous forme vectorielle.
- 4) Déduire les équations d'équilibre projetées.
- 5) Déterminer la réaction R_A , la tension de la corde et la force F appliquée.



Questions de Cours: (03pts)

- 1) La présence du frottement favorise-t-il l'équilibre d'un corps? Justifier votre réponse.
- 2) Dans un problème d'équilibre avec frottements :
 - a) A quel endroit on doit représenter la force de frottement et selon quelle direction va agir cette force?
 - b) Comment choisir le sens de cette force?

Handwritten scribbles at the bottom of the page.

Exo 1: (4 points):

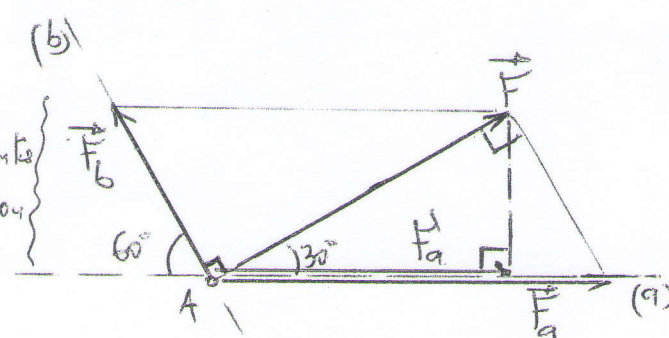
$F = 600\text{N}$,

1) décomposition de F selon le syst d'axes obliques (a) et (b).

$\vec{F} \equiv \vec{F}_a + \vec{F}_b$ (0,5)

d'après le schéma: $F_a = \frac{F}{\cos 30^\circ} = 692,8\text{N}$ (0,5)

$F_b = F \cdot \tan 30^\circ = 346,4\text{N}$ (0,5)



2) Projection Perpendiculaire de \vec{F} selon les axes (a) et (b).

$F'_a = F \cdot \cos 30 = 519,6\text{N}$ (0,5)

$F'_b = 0$ [$\vec{F} \perp (b)$] (0,5)

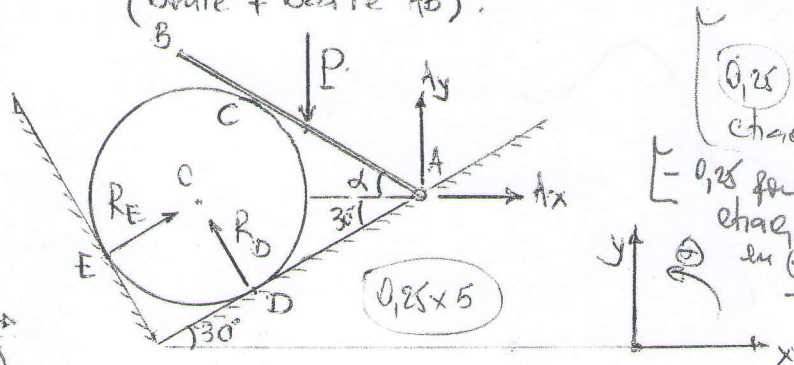
Exo 2. (7 points).

$P = 866\text{N}$, $\alpha = 30^\circ$

$\overline{AB} \equiv L = 4\text{m}$

$\overline{AC} = 3\text{m}$; $a = 0,5\text{m}$.

1) Forces extérieures au système (boule + barre AB).



(0,25) pour chaque force
[-0,25 pour chaque force en (-) !!!]

∴ Les forces: \vec{P} , \vec{R}_E , \vec{R}_D

et $\vec{R}_A = A_x \vec{x} + A_y \vec{y}$

avec \vec{R}_E et $\vec{R}_D \equiv$ Appuis simples.

et $\vec{R}_A \equiv$ articulation.

2) On isole la barre (AB) seule:

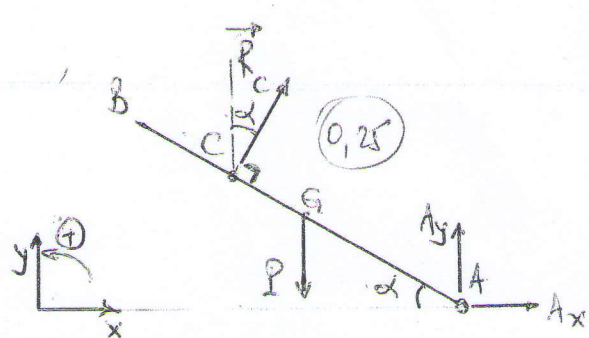
$\vec{R}_C \equiv$ action de la sphère/barre.

* La réaction de l'articulation (R_A) et l'angle $\theta \equiv (\vec{R}_A, \overline{AB})$

Equilibre de (AB) $\Rightarrow \sum \vec{F}_{ex} = \vec{0}$ et $\sum \vec{M}_A = \vec{0}$ (0,25)

$\sum \vec{F}_{ex} \equiv \vec{R}_A + \vec{P} + \vec{R}_C = \vec{0} \Rightarrow \begin{cases} A_x + R_C \sin \alpha = 0 \dots (1) & (0,5) \\ A_y - P + R_C \cos \alpha = 0 \dots (2) & (0,5) \end{cases}$

$\sum \vec{M}_A \equiv \vec{M}_A(\vec{P}) + \vec{M}_A(\vec{R}_C) = \vec{0} \Rightarrow P \cdot (\frac{4a}{2}) \cos \alpha - R_C \cdot (3a) = 0 \dots (3) & (0,5)$



(1,25)

(0,25)

Suite (Exo 2):

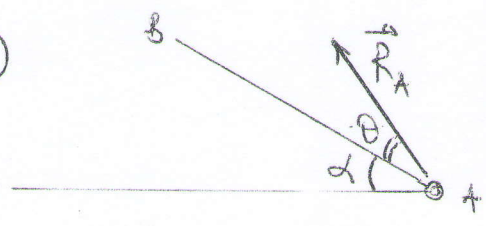
de (3) $\Rightarrow R_C = \frac{P}{3} \cos \alpha \approx 500 \text{ N}$ (0,25)

dans (1) et (2) $\Rightarrow \begin{cases} A_x = -R_C \sin \alpha = -250 \text{ N} \\ A_y = P - R_C \cos \alpha = 433 \text{ N} \end{cases} \Rightarrow R_A = 500 \text{ N}$.

(0,5) * L'angle θ entre \vec{R}_A et la barre (AB)

$\tan(\theta + \alpha) = \frac{|A_x|}{A_y} = 1,732$

$\Rightarrow \theta + \alpha = 60^\circ \Rightarrow \theta = 30^\circ$



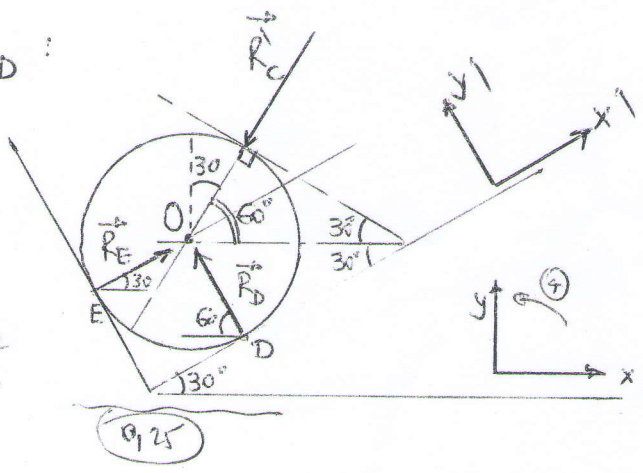
(3) Réactions des plans: R_E et R_D :

La sphère est en équilibre sous l'action de 3 forces constantes en "O".

$\Sigma \vec{F}_{ex} \equiv \vec{R}_D + \vec{R}_E + \vec{R}_C = \vec{0}$

avec \vec{R}_C = action de la barre sur la sphère.

$\Rightarrow \vec{R}_C = -\vec{R}_C'$ (0,25)



Projection: $\Sigma F_x = -R_D \sin 30 + R_E \sin 60 - R_C \sin 30 = 0 \dots (1)$ (0,5)

$\Sigma F_y = R_D \cos 30 + R_E \cos 60 - R_C \cos 30 = 0 \dots (2)$ (0,5)

$\Rightarrow R_E = (2 \sin 30 \cos 30) \cdot R_C = (\sin 60) \cdot R_C$

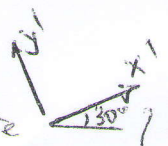
$\therefore R_E = R_C \sin 60 = 433 \text{ N}$ (0,5)

$R_D = R_C \sin 30 = 250 \text{ N}$ (0,5)

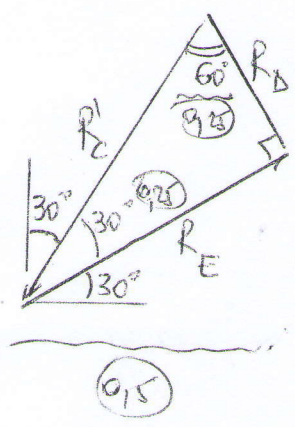
2e méthode pour la projection: Il suffit de choisir un repère

$\Sigma F_{x'} = 0 \Rightarrow R_E - R_C \cos 30 = 0 \Rightarrow R_E = R_C \cos 30 \equiv R_C \sin 60$

$\Sigma F_{y'} = 0 \Rightarrow R_D - R_C \sin 30 = 0 \Rightarrow R_D = R_C \sin 30 \equiv R_C \cos 60$



* 2e méthode: Par la règle des sinus (Triangle des forces):



$\frac{R_D}{\sin 30} = \frac{R_E}{\sin 60} = \frac{R_C}{\sin 90} \equiv R_C$

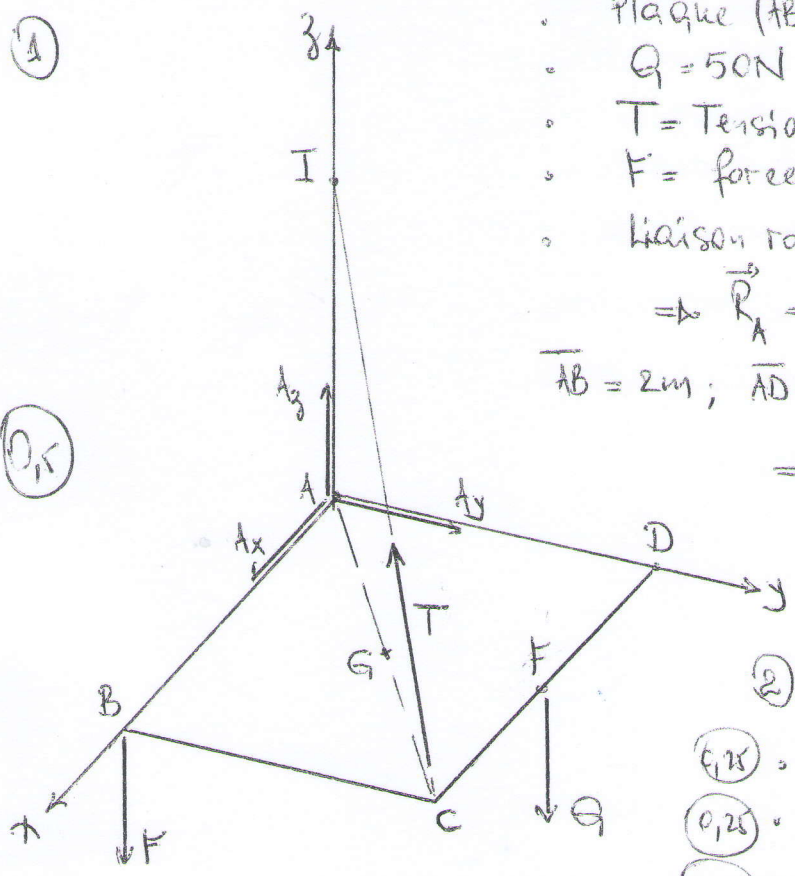
$\Rightarrow R_D = R_C \sin 30^\circ$ (0,5)

$R_E = R_C \sin 60^\circ$ (0,5)

Exo3 (6 points):

(1)

(0,5)



- Plaque (ABCD) de poids $P = 400\text{N}$
- $Q = 50\text{N}$
- $T =$ Tension dans la corde (CI).
- $F =$ force appliquée en B.
- Liaison rotule en A.

$\Rightarrow \vec{R}_A = A_x \vec{i} + A_y \vec{j} + A_z \vec{k}$

$\overline{AB} = 2\text{m}; \overline{AD} = 1,5\text{m}; AI = 1,3\text{m}; DE = 1\text{m}$

$\Rightarrow C \begin{pmatrix} 2 \\ 1,5 \\ 0 \end{pmatrix}; I \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1,3 \end{pmatrix}; G \begin{pmatrix} 1 \\ 0,75 \\ 0 \end{pmatrix}$

(2) Expressions vectorielles des forces.

- (0,25) $\vec{F} = -F\vec{k}$
- (0,25) $\vec{P} = -P\vec{k}$
- (0,25) $\vec{R}_A = A_x \vec{i} + A_y \vec{j} + A_z \vec{k}$
- (0,25) $\vec{Q} = -Q\vec{k}$

(1,5)

(0,5) $\vec{T} = T \cdot \frac{\vec{CI}}{\|\vec{CI}\|}$ avec $\vec{CI} = -2\vec{i} - 1,5\vec{j} + 1,3\vec{k} \Rightarrow \|\vec{CI}\| = 2,82 = \sqrt{7,9}$
 $\Rightarrow \vec{T} = -\frac{T}{2,82} (2\vec{i} + 1,5\vec{j} - 1,3\vec{k}) = -T(0,71\vec{i} + 0,53\vec{j} - 0,46\vec{k})$

(3) et (4) Equations d'équilibre et projections:

$\sum \vec{F} = \vec{F} + \vec{P} + \vec{Q} + \vec{R}_A + \vec{T} = \vec{0} \Rightarrow$

$$\begin{cases} \sum F_x = A_x - 0,71T = 0 \dots\dots (1) & (0,25) \\ \sum F_y = A_y - 0,53T = 0 \dots\dots (2) & (0,25) \\ \sum F_z = A_z - F - Q - P + 0,46T = 0 \dots\dots (3) & (0,25) \end{cases}$$

$\sum \vec{M}_A = \vec{AB} \wedge \vec{F} + \vec{AC} \wedge \vec{T} + \vec{AG} \wedge \vec{P} + \vec{AE} \wedge \vec{Q} = \vec{0} \dots\dots (0,25)$

(0,25) * $\vec{AB} \wedge \vec{F} = 2\vec{i} \wedge (-F\vec{k}) = 2F\vec{j}$

(0,25) * $\vec{AC} \wedge \vec{T} = \vec{AI} \wedge \vec{T} = 1,3\vec{k} \wedge (-T)(0,71\vec{i} + 0,53\vec{j} - 0,46\vec{k}) = T(0,92\vec{i} - 0,92\vec{j})$

(0,25) * $\vec{AG} \wedge \vec{P} = (\vec{i} + 0,75\vec{j}) \wedge (-P\vec{k}) = P(\vec{j} - 0,75\vec{i})$

(0,25) * $\vec{AE} \wedge \vec{Q} = (\vec{i} + 1,5\vec{j}) \wedge (-Q\vec{k}) = -Q(1,5\vec{i} - \vec{j})$

$\Rightarrow \sum \vec{M}_A = (0,92T - 0,75P - 1,5Q)\vec{i} + (2F - 0,92T + P + Q)\vec{j} = \vec{0}$

$\equiv \sum M_x = 0 \dots\dots (4)$

$\equiv \sum M_y = 0 \dots\dots (5)$

(0,25)

(0,25)

Suite Exo3 :

de (4) ⇒ T = 1/0,69 (0,75 P + 1,5 Q) = 543,47 N (0,25)

de (5) ⇒ F = 1/2 (0,92 T - P - Q) = 150 N / 2 = 25 N (0,25)

de (1), (2) et (3) : (0,25) Ax = 0,71 T = 385,8 N

(0,25) Ay = 0,53 T = 288 N

(0,25) Az = P + F + Q = 0,46 T ≈ ~~225 N~~ 225 N

} ⇒ R_A = ~~870,3 N~~ 531,4 N

Questions de Cours (3 points)

1) La présence du frottement favorise l'équilibre d'un corps. (0,5)

Car: les frottements s'oppose au mouvement (0,5)

b) On représente la force de frottement au niveau des surfaces de contact entre deux corps. (0,5)

La force de frottement est tangente à la surface de contact (0,5)

) La force de frottement est orientée dans le sens opposé au sens de mouvement possible. (1)