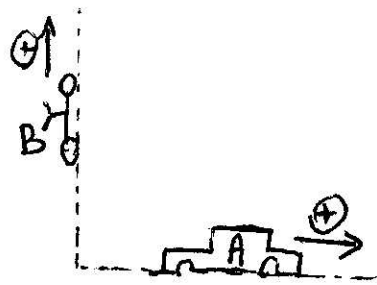
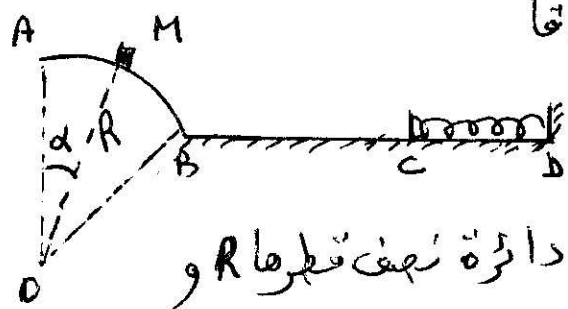


- التدريب 1:
- تتحرك نقطة M في جملة الإحداثيات الديكارتيّة (x, y) انطلاقاً من المبدأ O بسرعة:
- $$\vec{v} = a\vec{x} + b\vec{y}$$
- حيث a و b ثابتان موجبان، جد:
- 1- معادلة مسار M في جملة الإحداثيات الديكارتيّة ثم أرسمه.
 - 2- عبارات كل من شعاع التسارع \vec{a} ، التسارع الكاسي \vec{v} ، التسارع الناطمي \vec{a}_n ونصف قطر الانحناء R بدلالة الزمن t .
 - 3- أكتب θ ، θ_n و R بدلالة القاطعة x .
 - 4- معادلة مسار M في الإحداثيات القطبيّة (ρ, θ) .



- التدريب 2:
- تتحرك سيارة A و دراجة B على طريقين متعامدين يسرعين 80 km/h و 60 km/h على التوالي (أنظر الشكل).
حدد شعاع سرعة الدراجة بالنسبة للسيارة ثم استنتج طولية السرعة.



- التدريب 3:
- يتحرك جسم كتلته m على مسار $ABCD$ ، انطلقاً من النقطة A بدون سرعة ابتدائية ثم يهبط في النقطة C بارتفاع ثابت h (أنظر الشكل). الجزء AB جزء من دائرة نصف قطرها R و مركزها O . بإهمال الاحتكاك، جد:
- 1- السرعة ورد الفعل للجسم بدلالة الزاوية α في نقطة M من الجزء AB .
 - 2- السرعة عند B ($\alpha = 30^\circ$) ثم عند C .
 - 3- التقلص الأقصى للنايف.

- التدريب 4:
- 1- هل نستطيع تطبيق نظرية الطاقة الحركية في حالة قوة الاحتكاك وماذا؟
 - 2- أكتب عبارة نظرية الطاقة الميكانيكية في حالة القوى الغير محافظة.

بالتوفيق

المدى: 30' 14

التمرين الاول (3 نقطه)

ليكن الشعاعان
 (1) العلاقة بين x, y, z و z و y و x حتى يكون $\vec{A} \perp \vec{B}$. ما ذا تمثل هذه العلاقة ؟
 (2) قيم x, y, z حتى يكون \vec{B} شعاع وحدة $\perp \vec{A}$.

التمرين الثاني (3 نقطه)

أوجد المسافة التي يكون قد قطعها
 جسم M_1 قبل أن يلتقي بجسم M_2
 حيث يتحرك M_1 بسرعة v_1 من حركة مستقيمة متطابق من نقطة A
 ويتحرك M_2 بسرعة v_2 على نفس مسار M_1 متطابق من نقطة B في
 اتجاه عكس للحركة M_1 . الحركتان مستقيمان منتظمين و
 المسافة بين A و B هي L والجسمان ينطلقان في نفس الوقت .

التمرين الثالث (4 نقطه)

تعطى احداثيات متحرك في جولة الاحداثيات القطبية ب : $\rho = a$
 $\theta = \omega t$ حيث a و ω ثابتان > 0 .
 1) اذكر طبيعة وخصائص مسار المتحرك ثم ارسده .
 2) اوجد انتفاة الموضع ، السرعة و التسارع من الاحداثيات القطبية .
 3) مثل شعاع السرعة و التسارع وكذا ملا و ملاه في النقطة كمنية من المسار .
 4) استنتج ان الحركة ذات تسارع مركزي .

التمرين الرابع (6 نقطه)

صينية افقية تتحرك بحركة جيبيية مستقيمة
 ضاقولية بتواتر لا ويسعة a . جسم كتلته m
 موضوع فوق الصينية ، مانع الشرط اللازم ان
 تحققة لا تنزلق m ملاسة للصينية ؟
 يُطلب استعمال التمرين لحل التمرين .

التمرين الخامس (4 نقطه)

اجب باختصار كل الاسئلة :
 (1) هل يمكن استعمال نظرية الطاقة الحركية في حالة وجود احتكاك لا ؟
 (2) اذكر مبدأ العطالة
 (3) اذكر نص نظرية الطاقة الحركية
 (4) اظهر ملا قتر تركيب الزمان و التسارعات .

بالسوقية ؟

التمرين 1: (8 نقاط)

$$\vec{v} = a\vec{i} + b\alpha\vec{j} = \frac{dx}{dt}\vec{i} + \frac{dy}{dt}\vec{j}$$

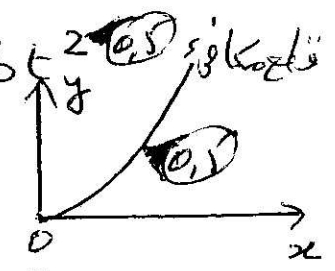
(0,25)

$$\frac{dx}{dt} = a \Rightarrow x = at + x^0 \Rightarrow x = at \quad (0,5)$$

(0,25)

$$\frac{dy}{dt} = bx = abt \Rightarrow y = \frac{1}{2} abt^2 + y^0 \Rightarrow y = \frac{1}{2} abt^2 \quad (0,5)$$

$$t = \frac{x}{a} \Rightarrow y = \frac{b}{2a} x^2 \quad (0,5)$$



$$\vec{v} = a\vec{i} + abt\vec{j} \Rightarrow \|\vec{v}\| = a\sqrt{1+b^2t^2} \quad (0,25)$$

$$\vec{\gamma} = ab\vec{j} \Rightarrow \|\vec{\gamma}\| = ab \quad (0,25)$$

$$\gamma_T^* = \frac{d\|\vec{v}\|}{dt} = \frac{ab^2t}{\sqrt{1+b^2t^2}} \quad (0,5)$$

$$\gamma_N = \sqrt{\gamma^2 - \gamma_T^2} = \frac{ab}{\sqrt{1+b^2t^2}} \quad (0,5)$$

$$R = \frac{\|\vec{v}\|^2}{\gamma_N} = \frac{a}{b} (1+b^2t^2)^{3/2} \quad (0,5)$$

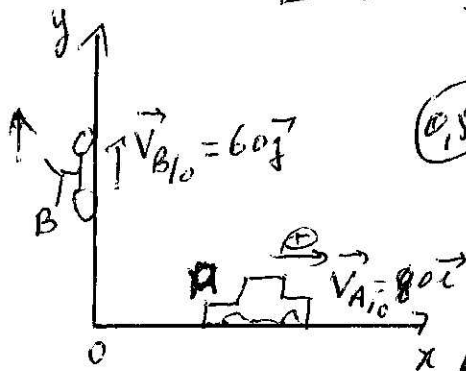
$$x = at \Rightarrow \gamma_T = \frac{b^2x}{\sqrt{1+\frac{b^2}{a^2}x^2}} ; \gamma_N = \frac{ab}{\sqrt{1+\frac{b^2}{a^2}x^2}} \quad (0,5)$$

$$R = \frac{a}{b} (1 + \frac{b^2}{a^2} x^2)^{3/2} \quad (0,5)$$

(0,25)

$$\begin{cases} \rho = \sqrt{x^2 + y^2} = x\sqrt{1 + \frac{y^2}{x^2}} \\ \tan\theta = \frac{y}{x} = \frac{b}{2a}x \Rightarrow x = \frac{2a}{b}\tan\theta \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \rho = \frac{2a}{b}\tan\theta\sqrt{1+\tan^2\theta} \\ \rho = \frac{2a}{b}\frac{\sin\theta}{\cos\theta}\sqrt{1+\frac{\sin^2\theta}{\cos^2\theta}} \end{cases} \quad (0,25)$$

$$\Rightarrow \rho = \frac{2a}{b} \frac{\sin\theta}{\cos^2\theta} \quad (0,5)$$



التمرين 2: (3 نقاط)

$$\vec{v}_A = \vec{v}_r + \vec{v}_e \Rightarrow \vec{v}_{M/R} = \vec{v}_{M/R'} + \vec{v}_{R'/R}$$

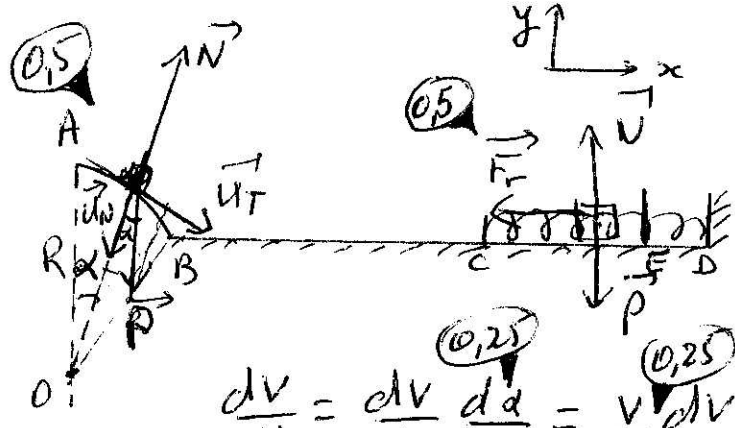
$$\begin{cases} M \equiv B \\ R' \equiv A \end{cases} \Rightarrow \vec{v}_{B/A} = \vec{v}_{M/R'} \text{ و } R \equiv O$$

$$\vec{v}_{B/0} = \vec{v}_{B/A} + \vec{v}_{A/0}$$

$$\vec{v}_{B/A} = \vec{v}_{B/0} - \vec{v}_{A/0} = 60\vec{j} - 80\vec{i} \quad (0,5)$$

$$\|\vec{v}_{B/A}\| = \sqrt{80^2 + 60^2} = 100 \text{ km/h} \quad (0,5)$$

التسريع 3: (8 نقاط)



1- الجزء AB : $\Sigma \vec{F}_{ext} = \vec{P} + \vec{N} = m\vec{g}$

بالإسقاط على U_T : $mg \sin \alpha = m \frac{dv}{dt}$

بالإسقاط على U_N : $N - mg \cos \alpha = m \frac{v^2}{R}$

$\frac{dv}{dt} = \frac{dv}{d\alpha} \frac{d\alpha}{dt} = \frac{v}{R} \frac{dv}{d\alpha} = g \sin \alpha \Rightarrow \int_0^v v dv = R g \sin \alpha d\alpha$

$v = \sqrt{2Rg(1 - \cos \alpha)}$

$N = mg(3 \cos \alpha - 1)$

$v_B = \sqrt{2Rg(1 - \frac{\sqrt{3}}{2})}$

2- عند B : $\alpha = 30^\circ$

بما أن الحركة في الجزء BC، حركة مستقيمة وبدون احتكاك، إذن $v_C = v_B$

3- الجزء CD : $\Sigma \vec{F}_{ext} = \vec{P} + \vec{N} + \vec{F}_r = m\vec{g}$

بالإسقاط على ox : $-F_r = m \frac{dv}{dt}$

$-kx = m \frac{dv}{dt} \Rightarrow \int_{v_C}^{v_E} v dv = -\frac{k}{m} \int_0^{x_{max}} x dx$

$x_{max} = \sqrt{\frac{m}{k}} v_C = \sqrt{\frac{m}{k} 2gR(1 - \frac{\sqrt{3}}{2})}$

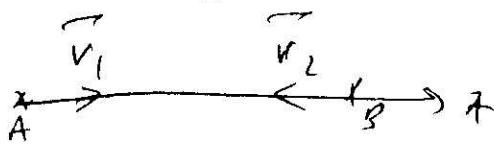
التسريع 4: (نقطة واحدة)

نعم نستطيع تطبيق نظرية الطاقة الحركية في حالة قوة الاحتكاك لأن نظرية الطاقة الحركية تنه عن أن تتغير في الطاقة الحركية يساوي كمال مجموع القوى المماثلة والخير محافظة أي:

① $\Delta E_c = W(\Sigma \vec{F}_{ext})$

تمرين الأول: $\vec{A} \cdot \vec{B} = 0 \Leftrightarrow \vec{A} \perp \vec{B}$ (1) $\Rightarrow 2x + 3y - z = 0$ معادلة مستوى.

(2) \vec{B} شعاع و \vec{A} وحدة $\Rightarrow \vec{B} = \frac{\vec{A}}{\|\vec{A}\|} = \frac{2\vec{i} + 3\vec{j} - \vec{k}}{\sqrt{14}}$

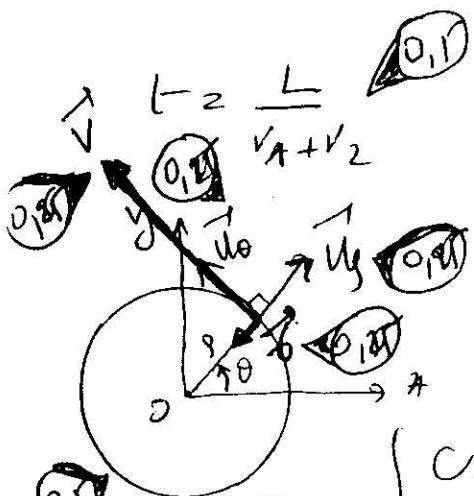


ركبة A : $x_A = v_A t = v_1 t$

ركبة B : $x_B = L - v_2 t$

تمرين الثاني:

عند الالتقاء يكون $x_A = x_B$
 $x_A = \frac{v_1 L}{v_1 + v_2}$



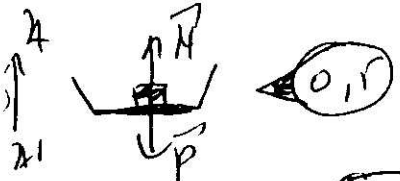
تمرين الثالث:

(1) بيان ثابت و ω متغير فالركبة تكون لها مسار دائري نصف قطره (a) و مركزه $O(0,0)$

(2) $\vec{r} = a\vec{u}$ و $\frac{d\vec{r}}{dt} = a\omega\vec{u}_\theta$ $\Rightarrow \vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt} = a\omega\vec{u}_\theta$ و $\vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt} = -a\omega^2\vec{u}_r$

(3) انظر الرسم

(4) بيان المسار دائري و ω يتجه دوما عكس \vec{r} و \vec{a} يتجه من اتجاه (a) او كذا للبيان المسار دائري و السرعة ثابتة فان الحركة ذات تسارع مركزي.



تمرين الرابع:

الف. 1 $\sum \vec{F}_{ext} = \vec{P} + \vec{N} = m\vec{a}$

$N - mg \cos \alpha = m a$

ولكن تبين m ملاصقة للسينية يجب أن لا يتغير
 الفعل: $0 < N \leq 1$ (1)

$0 < \delta + g \leq m(\delta + g) \Rightarrow 0 < \delta + g$ (0,1)

بيان الحركة جيبية (حركة الجoule سينية + كتلة m) فان معادلة الحركة تكون

$x = a \sin(2\pi \nu t + \varphi)$ (2)
 (4) $\delta = \ddot{x} = -4\pi^2 \nu^2 (2\pi \nu t + \varphi)$ (0,1)

$0 < \delta + g \leq g \Rightarrow 4\pi^2 a \nu^2 \sin(2\pi \nu t + \varphi) \leq g$ (3)
 $g \leq$ أكبر من أكبر قيمة للحد $4\pi^2 a \nu^2 \sin(2\pi \nu t + \varphi)$ ان

$g \leq 4\pi^2 a \nu^2 \times 1$ (0,1)
 $\nu \leq \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{g}{a}}$ (0,1)

وهو الشرط اللازم من تبين m ملاصقة للسينية.

التمرين الخامس:

- (1) تقع (1)
- (2) كل جسيم في يكون إما ساكناً وإما في حركة مستقيمة منتظمة.
- (3) التغيير في الطاقة الحركية بين موضعين أو لحظتين يساوي عمل كل القوى بين هذين الموضعين أو اللحظتين.

$\vec{v}_a = \vec{v}_e + \vec{v}_r + \vec{v}_c$ (0,1)
 $\vec{v}_a = \vec{v}_e + \vec{v}_r$ (4) (0,1)

